

Exercice I

Un pendule élastique horizontal est constitué d'un solide (S) de masse m , fixé à un ressort à spires non jointives, de raideur k et de masse négligeable. Le solide (S) se déplace, sans frottement, sur un guide horizontal (T). La position du centre d'inertie G de (S) est repérée par son abscisse $x(t)$ sur un axe horizontal ($x'Ox$) dans le repère (O, \vec{i}) . L'origine des abscisses est confondue avec G lorsque le solide (S) est en équilibre (figure 1).

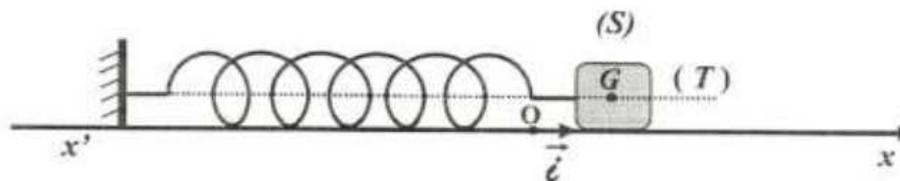


Figure 1

- A- Le solide (S), à un instant $t = 0$ s, est écarté de 2 cm de sa position d'équilibre puis lancé avec une vitesse initiale v_0 . Les variations de $x(t)$ sont données par la figure 2.
- 1-a- Etablir l'équation différentielle en $x(t)$ régissant le mouvement de (S).
 b- Vérifier que : $x(t) = X_m \sin(\omega_0 t + \varphi_x)$ est une solution de cette équation différentielle, en précisant l'expression de ω_0 .
- 2- Par exploitation de la courbe de la figure 2:
 a- déterminer l'amplitude X_m , la pulsation ω_0 et la phase initiale φ_x .
 b- déduire la valeur de la raideur k du ressort. On prendra $m = 160$ g.
 c- déterminer le sens et la valeur de la vitesse de (S) à l'instant $t = 0$ s.
- 3-a- Montrer que l'énergie mécanique E , du système {ressort, solide S} est constante et calculer sa valeur.
 b- Déduire la valeur de l'énergie cinétique E_c du solide (S) à l'instant $t = 0,7$ s.
- B- le solide (S) est maintenant soumis à une force excitatrice $\vec{F} = F_m \sin(2\pi Nt)\vec{i}$ et à une force de frottement visqueux $\vec{f} = -h\vec{v}$, où h est une constante positive. Les variations de l'élongation $x(t)$ et de la force excitatrice $F(t)$ sont données par les courbes \mathcal{C}_1 et \mathcal{C}_2 de la figure 3 de la page 5/5.
- 1- Identifier, en le justifiant, la courbe qui correspond à la variation de $x(t)$.
- 2- Déterminer graphiquement :
 a- les valeurs des amplitudes X_m et F_m ,
 b- la phase initiale φ_x de l'élongation et la fréquence N de la force excitatrice.
- 3-a- Etablir l'équation différentielle en $x(t)$ qui régit les oscillations de (S).
 b- Faire la construction de Fresnel relative à cette équation différentielle en $x(t)$.
 c- En déduire, par exploitation de cette construction, la valeur de la constante h .

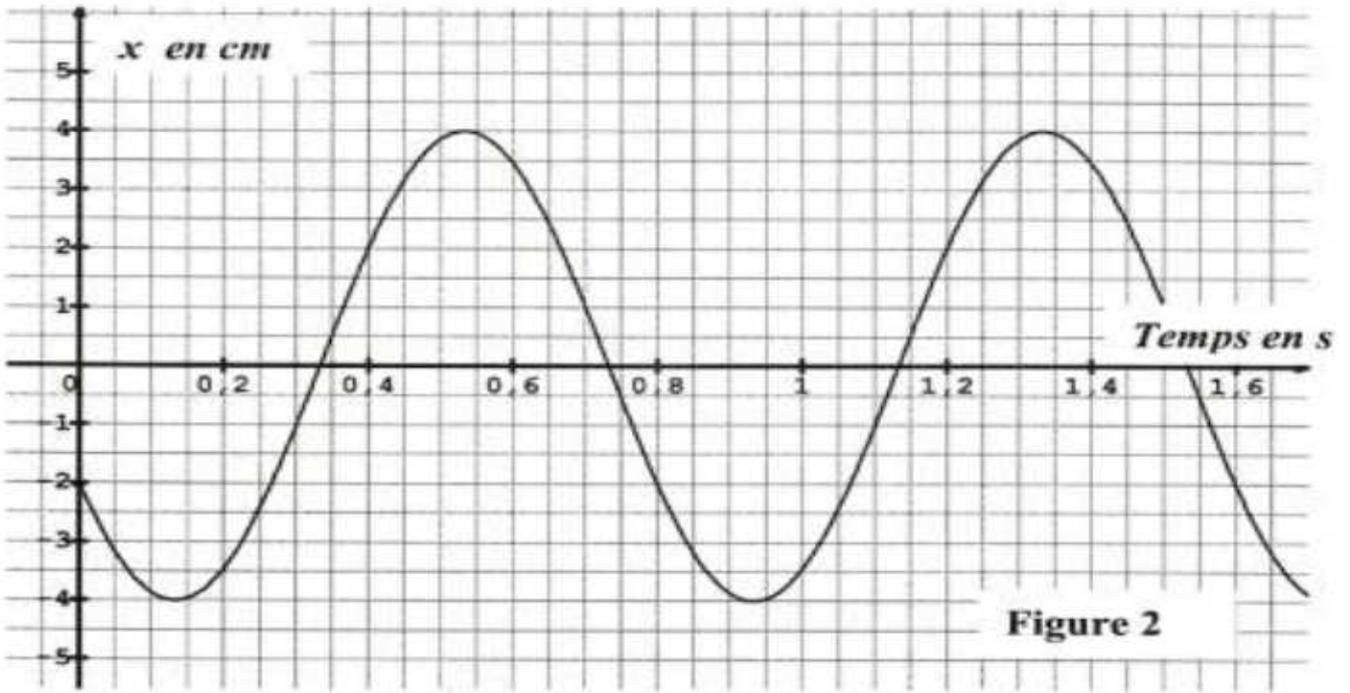


Figure 2

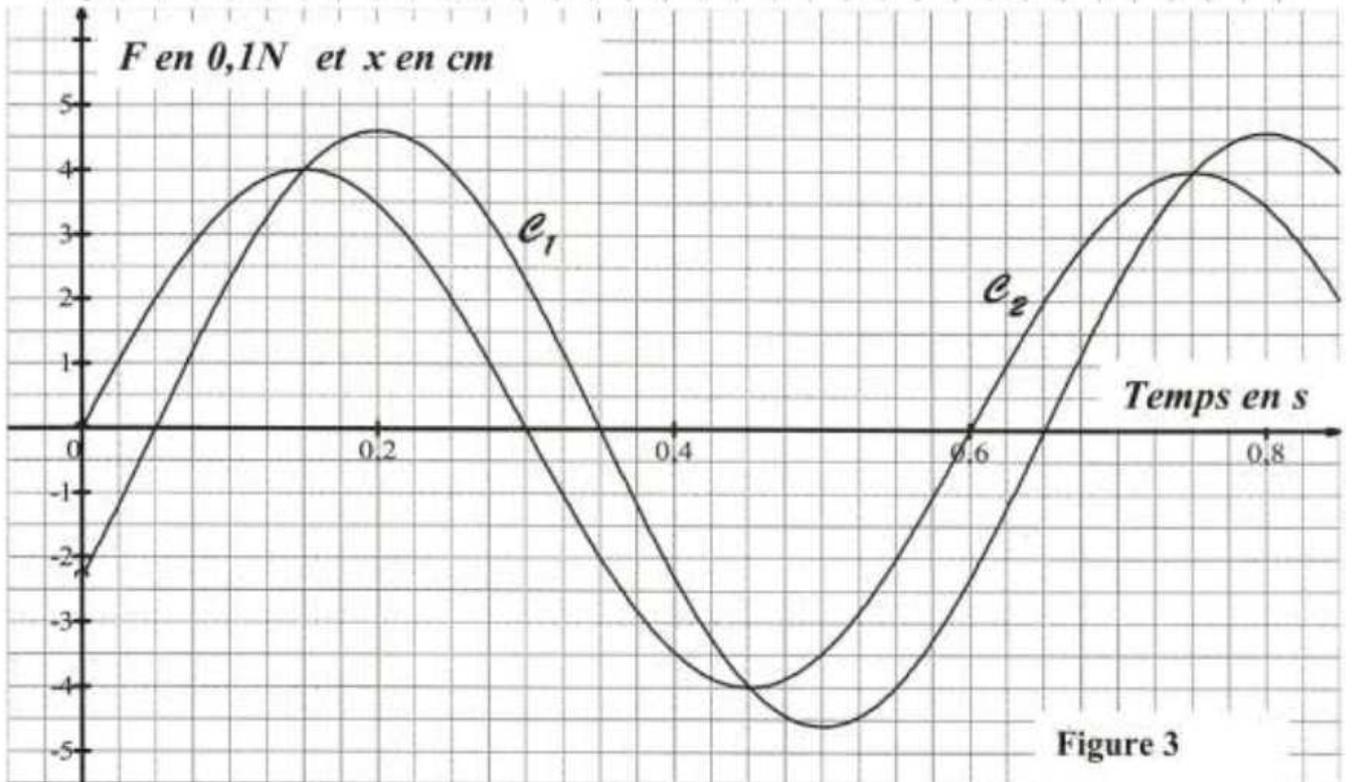
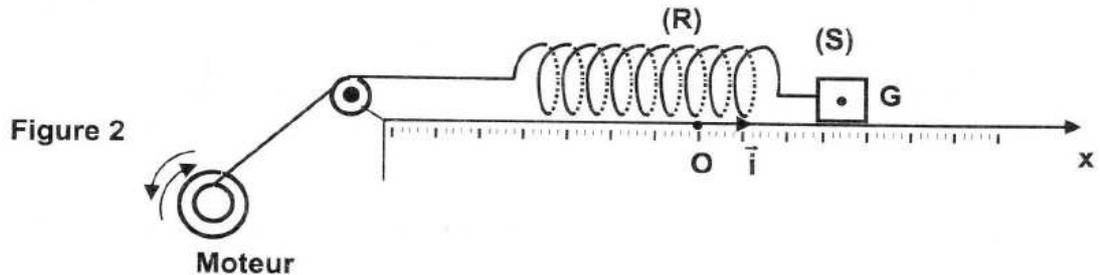


Figure 3

Exercice II

Un oscillateur mécanique est constitué d'un ressort (R), à spires non jointives, de masse supposée négligeable et de raideur $k = 25 \text{ N.m}^{-1}$, lié à un solide (S) supposé ponctuel de masse m qui peut se déplacer sur un plan horizontal. A l'équilibre, le centre d'inertie G du solide coïncide avec l'origine O d'un repère (O, \vec{i}). La position du solide à un instant t donné est repérée par son abscisse $x(t)$ dans ce repère (figure 2). Au cours de son mouvement, le solide (S) est soumis à une force de frottement visqueux $\vec{f} = -h \cdot \vec{v}$; où h est une constante positive et \vec{v} est le vecteur vitesse instantanée de G. Un dispositif approprié (moteur) permet d'exercer sur (S) une force excitatrice $\vec{F}(t) = F_m \cdot \sin(2\pi Nt) \cdot \vec{i}$, d'amplitude F_m constante et de fréquence N réglable, de façon que $x(t) = X_m \cdot \sin(2\pi Nt + \varphi_x)$; où X_m est l'amplitude et φ_x est la phase initiale de $x(t)$.



1) Une étude expérimentale a permis de tracer les courbes (a) et (b), données par la figure 3, dont l'une représente l'évolution de l'élongation $x(t)$ et l'autre celle de $F(t)$.

a- Justifier que la courbe (a) correspond à $x(t)$.

b- Déterminer les valeurs de X_m , F_m et N .

c- Déterminer le déphasage $\Delta\varphi = \varphi_F - \varphi_x$;

où φ_F est la phase initiale de $\vec{F}(t)$.

2) Etablir l'équation différentielle du mouvement du centre d'inertie G du solide (S), en fonction de x et de ses dérivés première et seconde.

3) a- Faire la construction de Fresnel associée à l'équation différentielle précédente.

b- En déduire les valeurs de la constante h et de la masse m .

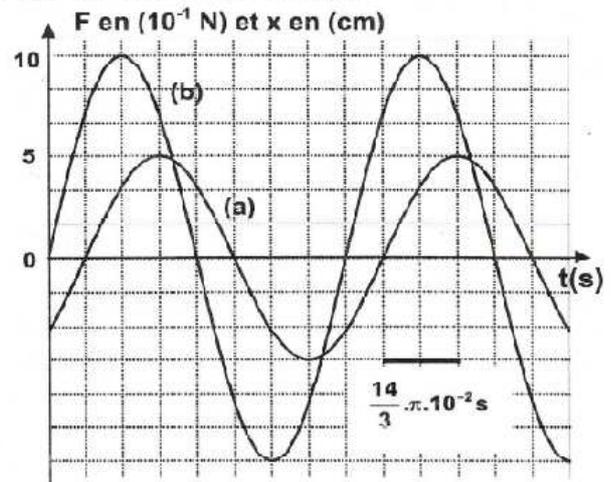


Figure 3

c- Montrer que
$$X_m = \frac{F_m}{\sqrt{(2\pi N h)^2 + (k - 4\pi^2 N^2 m)^2}}$$

4) Pour une valeur N_1 de la fréquence N , le déphasage est : $\Delta\varphi = \varphi_F - \varphi_x = \frac{\pi}{2}$ rad.

a- En se référant à une analogie formelle électrique-mécanique, montrer que l'oscillateur est en état de résonance de vitesse.

b- En déduire la valeur de N_1 .

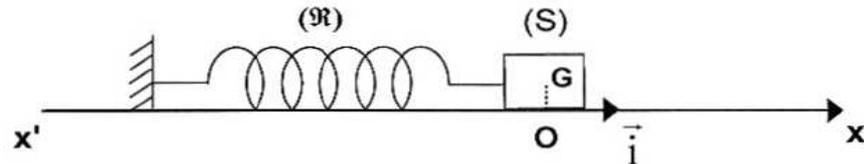
5) La masse m ne peut rester solidaire du ressort que pour une valeur de la tension du ressort ne dépassant pas 1,5 N. On fait diminuer la valeur de h jusqu'à atteindre la valeur $h_2 = 0,8 \text{ N.m}^{-1} \cdot \text{s}$. La résonance d'élongation est obtenue pour une fréquence $N_2 = 2,35 \text{ Hz}$.

a- Déterminer la valeur de l'allongement maximal X_{2m} du ressort pour $N = N_2$.

b- Préciser, en le justifiant, si le solide reste attaché au ressort, dans ce cas.

Exercice III

On dispose d'un pendule élastique horizontal comportant un ressort (\mathcal{R}) et un solide (\mathcal{S}) de masse m . L'une des extrémités de (\mathcal{R}) est fixe tandis que l'autre extrémité est attachée à (\mathcal{S}), comme le montre la figure ci-dessous. Le solide (\mathcal{S}) est susceptible de glisser sur un plan horizontal, dans le repère galiléen (O, \vec{i}) confondu avec l'axe du ressort et dont l'origine O est la position de repos du centre d'inertie G de (\mathcal{S}). Le ressort (\mathcal{R}) a une raideur k et une masse négligeable devant celle de (\mathcal{S}).



I- On écarte le solide (\mathcal{S}) de sa position de repos O en le déplaçant, suivant l'axe $x'x$, de manière à ce que le ressort (\mathcal{R}) se comprime d'une longueur a . A l'instant $t = 0$ s, on l'abandonne à lui-même, sans vitesse initiale.

Avec un dispositif approprié, on enregistre dans le repère (O, \vec{i}) le diagramme de mouvement du centre d'inertie G de (\mathcal{S}). Ainsi, on obtient l'une des courbes sinusoïdales de la figure 1 (**feuille annexe, page 5/6**).

- 1) a- De telles oscillations de (\mathcal{S}) sont dites libres. Justifier cette qualification.
b- Montrer que ces oscillations sont non amorties.
- 2) a- Calculer la phase initiale φ des oscillations de (\mathcal{S}) et en déduire que c'est la courbe 2 qui représente le diagramme du mouvement de (\mathcal{S}).
b- Montrer que l'amplitude des oscillations est égale à la longueur a dont on a comprimé initialement le ressort.
- Déterminer graphiquement la valeur de l'amplitude a et celle de la période T_0 des oscillations.
c- Calculer la valeur de la raideur k du ressort sachant que $m = 289$ g.

II- Au cours de son mouvement, le solide (\mathcal{S}) est soumis maintenant à des frottements visqueux équivalents à une force $\vec{f} = -h\vec{v}$, où h et \vec{v} sont respectivement le coefficient de frottement et le vecteur vitesse instantanée du centre d'inertie G de (\mathcal{S}).

Pour entretenir ses oscillations, on soumet (\mathcal{S}), à l'aide d'un dispositif approprié, à une force excitatrice $\vec{F}(t) = F_m \sin(\frac{2\pi}{T}t + \varphi_F)\vec{i}$. Ainsi, (\mathcal{S}) se met à osciller à la période T et avec une amplitude X_m . Pour une valeur T_1 de T , les chronogrammes de $x(t)$ et de $F(t)$ sont représentés par les courbes sinusoïdales I et II de la figure 2 (**Annexe, page 5/6**).

- 1) a- Sachant que l'élongation $x(t)$ ne peut évoluer qu'en retard de phase par rapport à $F(t)$, montrer, parmi les courbes I et II, que c'est la courbe I qui représente $F(t)$.
b- A l'aide des graphiques de la même figure 2, écrire les expressions de $x(t)$ et de $F(t)$ tout en précisant les valeurs de leur fréquence N_1 , de leur valeur maximale et de leur phase initiale.
- 2) a- Montrer qu'avec des excitations de période T , l'élongation x de G , sa vitesse

instantanée $v = \frac{dx}{dt}$ et son accélération $a = \frac{d^2x}{dt^2}$, vérifient à tout instant t la relation :

$$m \frac{d^2x}{dt^2} + h \frac{dx}{dt} + kx = F_m \sin\left(\frac{2\pi}{T}t + \varphi_F\right).$$

b- La construction de Fresnel inachevée de la figure 2 de la feuille annexe (**page 6/6 : feuille à remplir et à rendre avec la copie**) correspond aux oscillations forcées du pendule élastique à la période T_1 . Compléter cette construction tout en l'annotant.

- 3) Déterminer (sans calcul) le sens dans lequel il faut faire varier la période T de l'excitateur à partir de la valeur T_1 pour obtenir une résonance d'élongation.