

Lycée Kalaa sghira	Devoir de contrôle N°2 Sciences physiques	Année scolaire 2015/2016
Prof : Amara Moncef		Durée : 3 heures
Le 06/02/2016		

### Chimie (7 points)

Toutes les solutions sont préparées à 25°C ou le produit ionique de l'eau est  $K_e = 10^{-14}$

#### Exercice N°1 (4 points)

On considère une solution aqueuse d'acide méthanoïque (HCOOH) de concentration molaire  $C=10^{-1}\text{mol.L}^{-1}$ . La mesure de son pH donne  $\text{pH}=2,37$ .

1°-a) Comparer  $[\text{H}_3\text{O}^+]$  avec la concentration molaire C et conclure

b) Ecrire l'équation de la réaction d'acide méthanoïque avec l'eau.

2°/a- En négligeant les ions  $\text{H}_3\text{O}^+$  provenant de l'eau, dresser le tableau d'avancement volumique de la réaction.

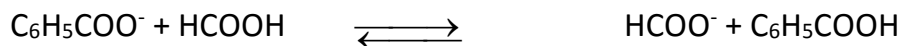
b- Etablir l'expression du taux d'avancement final  $\tau_f$  de la réaction en fonction du pH et C.

c- En déduire que l'acide méthanoïque est faiblement dissocié.

3°/a- Etablir l'expression de la constante d'acidité  $K_{a1}$  du couple qui correspond à l'acide méthanoïque en fonction de C et  $\tau_f$ .

b- Calculer la valeur de  $K_{a1}$  et en déduire que  $\text{p}K_{a1}=3,74$ .

4°/ L'acide méthanoïque réagit avec l'ion benzoate  $\text{C}_6\text{H}_5\text{COO}^-$  selon la réaction d'équation :



La constante d'équilibre relative à cette réaction est  $K=2,51$ .

a-Exprimer la constante d'équilibre K en fonction de  $K_{a1}$  et  $K_{a2}$  avec  $K_{a2}$  la constante d'acidité relative à l'acide benzoïque  $\text{C}_6\text{H}_5\text{COOH}$ .

b- Calculer  $\text{p}K_{a2}$ .

#### Exercice N°2 (3 points)

On dispose de deux solutions aqueuses de deux bases  $B_1$  et  $B_2$  de même concentration molaire

$C= 0,1\text{mol.L}^{-1}$  et de pH respectifs  $\text{pH}_1=13$  et  $\text{pH}_2=11,1$ .

1°/ Calculer le taux d'avancement final  $\tau_f$  de chaque base.

2°/ Montrer que  $B_1$  est une base forte et que  $B_2$  est une base faiblement ionisée.

3°/ Montrer que la constante d'acidités  $K_a$  du couple

$B_2\text{H}^+/B_2$  s'écrit sous la forme  $k_a = \frac{ke}{C \cdot \tau_f^2}$  ou  $K_e$  est le produit

ionique de l'eau pure.

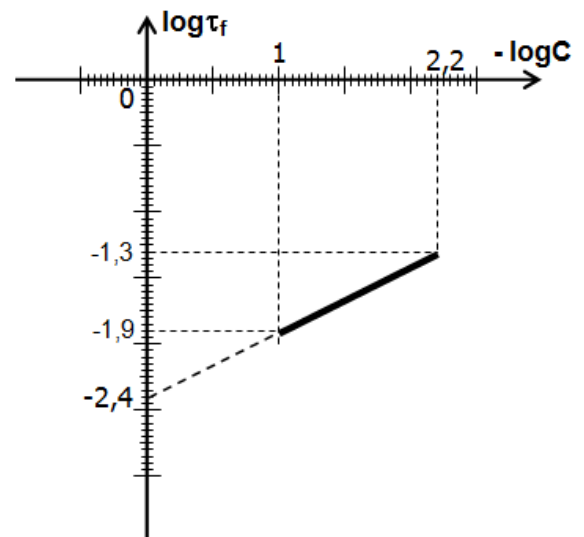
4°/ On prépare différentes solutions de la base  $B_2$  dont les concentrations molaires sont inférieures à  $0,1\text{mol.L}^{-1}$  et supérieures à  $6,3 \cdot 10^{-3} \text{mol.L}^{-1}$ . La détermination du taux

d'avancement final  $\tau_f$  de chaque solution nous a permis de tracer la courbe de la figure ci-contre :

a) Justifier le choix de la concentration inférieures à  $0,1\text{mol.L}^{-1}$  et supérieures à  $6,3 \cdot 10^{-3} \text{mol.L}^{-1}$

b-Déterminer graphiquement le  $\text{p}K_a$  du couple  $B_2\text{H}^+ / B_2$

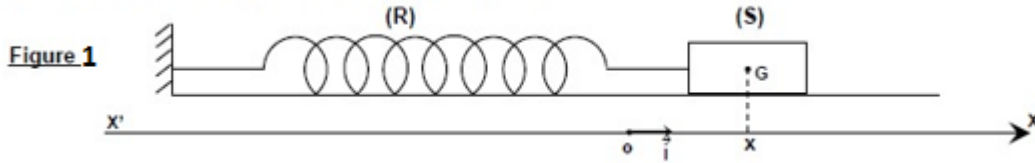
c) Montrer que la dilution favorise l'ionisation d'une base faible.



## Physique (13 points)

### Exercice N°1 (5,5 points)

Un solide (S) de masse  $m$  peut glisser, sans frottement, sur un plan horizontal. Le solide est lié à l'une des extrémités d'un ressort (R) à spires non jointives de masse négligeable et de raideur  $K$ . A l'origine des temps, on communique au solide (S) pris dans sa position d'équilibre une vitesse initiale  $V_0 = -0,5 \text{ m.s}^{-1}$ , il se met alors à osciller de part et d'autre de sa position d'équilibre O origine du repère  $(O, \vec{i})$  comme l'indique la figure-1-



Au cours de son mouvement, le centre d'inertie G du solide est repéré par son abscisse  $x(t)$

1-a) En appliquant la RFD, établir l'équation différentielle vérifiée par l'abscisse  $x$  du solide et en déduire la nature du mouvement du solide

b) Montrer que  $x(t) = X_m \cdot \sin(\omega_0 \cdot t + \varphi_x)$  est solution de l'équation de l'équation différentielle si

$$\omega_0^2 = \frac{K}{m}$$

c) Déterminer l'expression de la vitesse instantanée du solide  $v(t)$

2) Les chronogrammes de la figure-2- représentent les courbes de variation en fonction de temps de l'abscisse  $x(t)$  et de la vitesse  $v(t)$  du solide

a) Déterminer graphiquement le déphasage  $\Delta\varphi = \varphi_2 - \varphi_1$  entre les deux courbes.

b) En déduire que la courbe (1) correspond à  $x(t)$

c) Déterminer à partir du graphe  
- L'amplitude de mouvement  $X_m$   
- L'amplitude de la vitesse  $V_m$  et justifier que  $v_0 = -V_m$

- La phase initiale  $\varphi_x$

d) En déduire la période propre  $T_0$  du pendule

3) La courbe de la figure-3- représente les variations de l'énergie potentielle élastique du système en fonction du carré de sa vitesse  $E_p = f(v^2)$

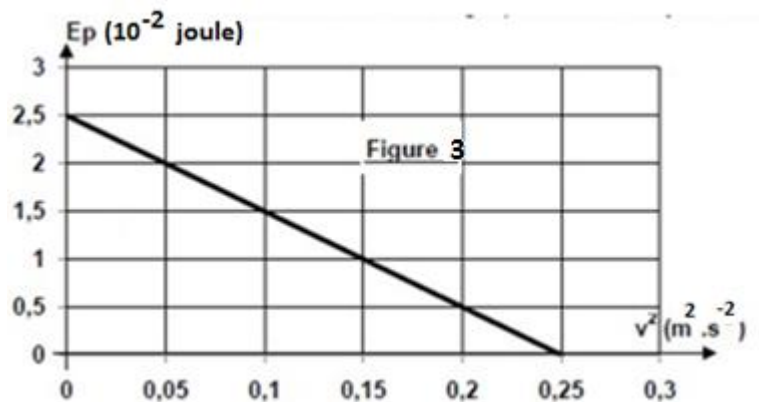
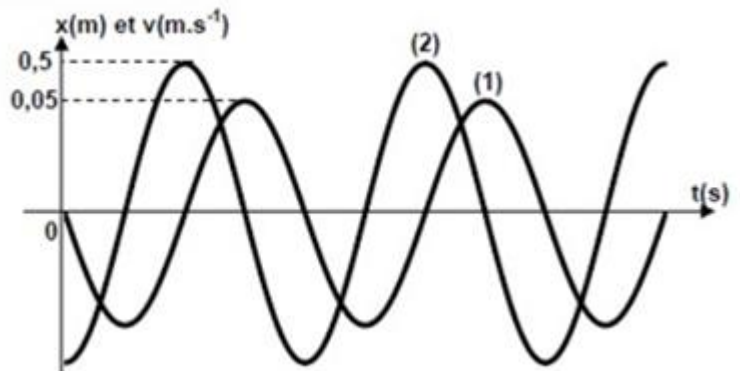
a) En admettant que le système (S,R) est conservatif d'énergie mécanique totale

$E_m = \frac{1}{2} K \cdot X_m^2$ , établir l'expression de l'énergie potentielle en fonction de  $m$ ,  $k$ ,  $v$  et  $X_m$

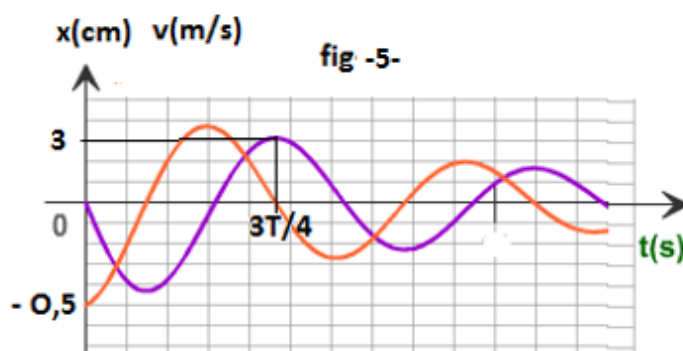
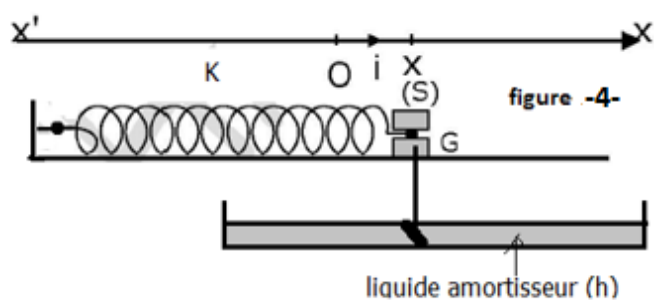
b) Déterminer à partir de la figure-3- la masse  $m$  du solide

c) En déduire la raideur  $K$  du ressort

Figure 2



4) En réalité le solide est soumis à une force de frottement de type visqueux  $\vec{f} = -h.\vec{v}$  ou  $\vec{v}$  est son vecteur vitesse instantané et h est le coefficient de frottement visqueux comme l'indique la figure-4- .



a) Donner l'équation différentielle des oscillations amortis obtenues.

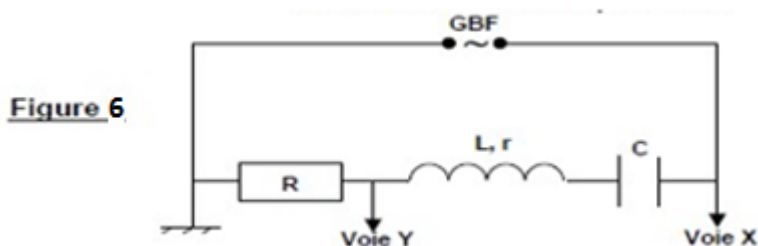
b) En se servant de la figure-5- représentant les variations temporelles de l'abscisse  $x(t)$  et de la vitesse  $v(t)$ , Calculer les pertes d'énergie mécanique entre l'origine des temps  $t_0 = 0(s)$  et la date  $t_1 = 3T/4$

### Exercice N°2 (7,5 points)

On associe en série un condensateur de capacité C, une bobine d'inductance L et résistance r et un résistor de résistance  $R = 100 \Omega$ . L'ensemble est alimenté par un générateur basse fréquence (GBF) délivrant à ses bornes une tension sinusoïdale

$u(t) = U_m \cdot \sin(2\pi \cdot N \cdot t)$  d'amplitude  $U_m = 6$  volts

et de fréquence N réglable. Un oscilloscope bicourbe est connecté au circuit comme l'indique la figure-6-



**Première partie :** Pour une fréquence  $N_1$  du GBF, on obtient les oscillogrammes (a) et (b) suivants de la figure-7- ou les réglages de l'oscilloscope sont

- base de temps : 0,5 ms/div
- sensibilité verticale sur la voie Y : 1 volt/div
- sensibilité verticale sur la voie X : 2 volt/div

1) Montrer que la courbe (a) correspond à  $u(t)$

2-a) Calculer l'amplitude  $I_m$  de l'intensité de courant traversant le circuit.

b) Calculer l'impédance Z du circuit

3-a) Déterminer graphiquement le déphasage

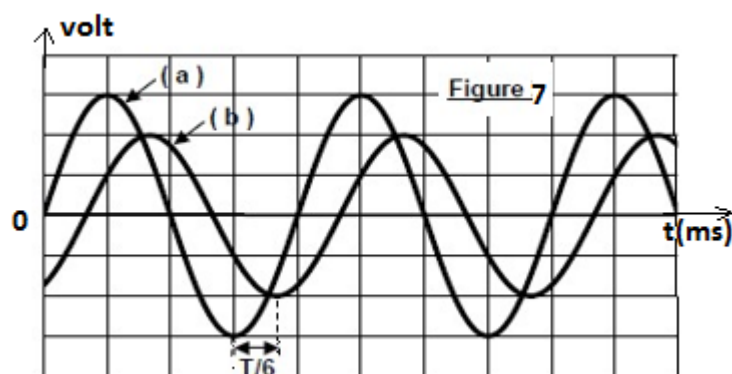
$\Delta\varphi = \varphi_u - \varphi_i$  entre la tension excitatrice et le courant.

b) En déduire le caractère inductif ou capacitif

c) Donner l'expression de  $i(t)$

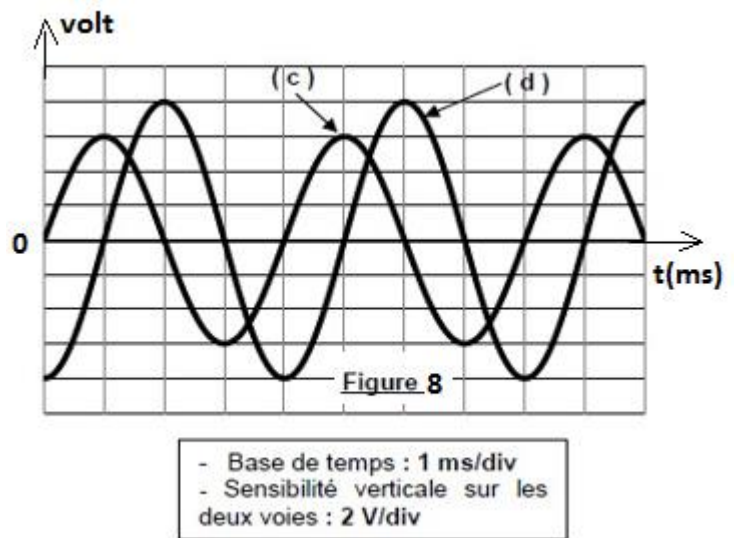
4) A partir du diagramme de Fresnel incomplet de la feuille annexe

a) Trouver la résistance r de la bobine



b) L'amplitude de la tension aux bornes de l'ensemble (Bobine, condensateur)  $U'_m$  et sa phase initiale  $\varphi$

**Deuxième partie** : Pour étudier la réponse de l'oscillateur RLC à une fréquence  $N_2$  du GBF, on modifie le branchement à l'oscilloscope afin de visualiser la tension  $u(t)$  sur la voie X et la tension  $u_c(t)$  au bornes du condensateur sur la voie Y schématisés par les oscillogrammes (c) et (d) de la figure-8- ci-contre



1) Représenter le schéma du circuit et les branchements à l'oscilloscope

2-a) Identifier les oscillogrammes (c) et (d)

b) Calculer le déphasage  $\Delta\varphi' = \varphi_{u_c} - \varphi_u$

c) Montrer que le circuit est en état de résonance d'intensité

3) Calculer :

a) La fréquence  $N_2$

b) L'amplitude de courant  $I_0$

c) La capacité du condensateur  $C$  et l'inductance  $L$  de la bobine

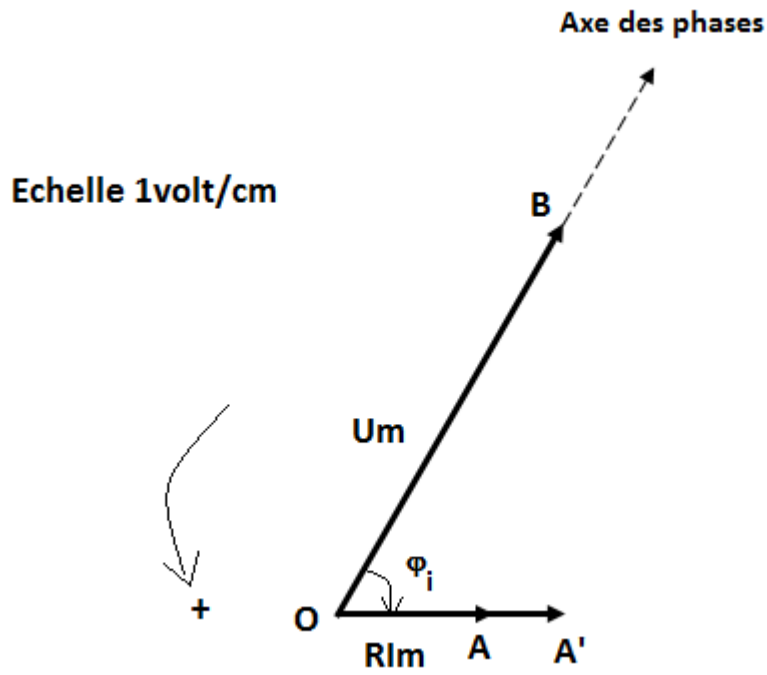
4) Le circuit est-il en état de surtension ? Justifier

### 5) Question bonus (+2 points)

a) Montrer que  $u(t)$  et  $u_c(t)$  vérifient à chaque instant la relation :  $u_c(t)^2 = 2U_c^2 - Q^2u(t)^2$  ou  $U_c$  est la tension efficace au bornes du condensateur et  $Q$  est le facteur de surtension.

b) Etablir l'expression de l'énergie totale de l'oscillateur en fonction de  $u(t)$  et  $u_c(t)$  et montrer qu'elle se conserve.

# Feuille Annexe



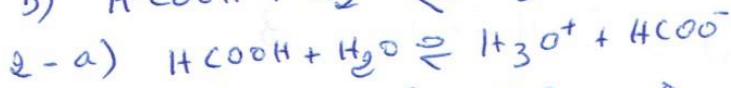
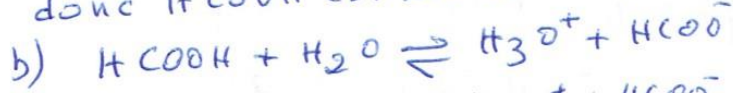


Chimie

Ex n°1:

1-a)  $[H_3O^+] = 10^{-pH}$

$[H_3O^+] = 4,26 \cdot 10^{-3} \text{ mol l}^{-1} < c$   
 donc  $HCOOH$  est un acide faible



t=0 c excès ≈ 0 0  
 t<sub>g</sub> c - y<sub>g</sub> " y<sub>g</sub> y<sub>g</sub>

b)  $\epsilon_g = \frac{y_g}{y_{max}}$  ou  $y_g = [H_3O^+] = 10^{-pH}$

si la réaction était totale  
 $[HCOOH]_g = 0 \Rightarrow c - y_m = 0 \Rightarrow y_m = c$

donc  $\epsilon_g = \frac{10^{-pH}}{c}$

c)  $\epsilon_g = 4,26 \cdot 10^{-2}$  soit 4,26% < 5%  
 donc  $HCOOH$  est faiblement ionisé

3/a)  $K_a = \frac{[H_3O^+][HCOO^-]}{[HCOOH]}$

$[H_3O^+] \approx [HCOO^-] = y_g = c \cdot \epsilon_g$

$[HCOOH] \approx c$

donc  $K_a = c \cdot \epsilon_g^2$

b)  $K_a = 1,18 \cdot 10^{-4} \Rightarrow pK_a = 3,74$

4/  $K = \frac{[HCOO^-][C_6H_5COOH]}{[HCOOH][C_6H_5COO^-]}$

$\frac{K_{a1}}{[H_3O^+]} = \frac{[HCOO^-]}{[HCOOH]}$

$K_{a2} = \frac{[H_3O^+][C_6H_5COO^-]}{[C_6H_5COOH]}$  donc

$\frac{[C_6H_5COOH]}{[C_6H_5COO^-]} = \frac{[H_3O^+]}{K_{a2}}$

alors  $K = \frac{K_{a1}}{K_{a2}}$

b)  $K_{a2} = \frac{K_{a1}}{K} \Rightarrow$

$pK_{a2} = pK_{a1} + \log K$

$pK_{a2} \approx 4,14$

Ex n°2

1°)  $\epsilon_g(\text{Base}) = \frac{[OH^-]}{c}$

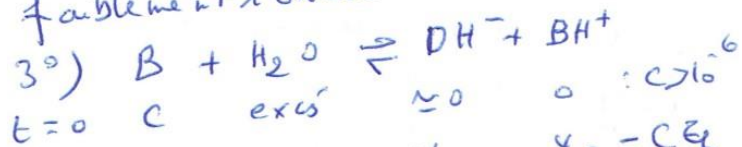
$[OH^-] = \frac{K_e}{[H_3O^+]} = 10^{pH-14}$

$\epsilon_g(\text{Base}) = \frac{10^{pH-14}}{c}$

Base	B <sub>1</sub>	B <sub>2</sub>
$\epsilon_g$	100%	1,26%

2°)  $\epsilon_{g1} = 1 \Rightarrow [OH^-] = c$  alors  
 B<sub>1</sub> est une base forte

$\epsilon_{g2} < 5\%$ . B<sub>2</sub> est une base  
 faiblement ionisée



t=0 c excès ≈ 0 0 : c > 10<sup>-6</sup>

t<sub>g</sub> c " y<sub>g</sub> y<sub>g</sub> = c · ε<sub>g</sub>

$[B] \approx c$  car  $\epsilon_g < 5\%$

$K_a = \frac{[H_3O^+][B]}{[BH^+]} \Rightarrow$

$K_a = \frac{[H_3O^+] c}{[OH^-]}$

$K_a = \frac{c \cdot [H_3O^+][OH^-]}{[OH^-]^2}$

$K_a = \frac{c \cdot K_e}{c^2 \epsilon_g^2} = \frac{K_e}{c \cdot \epsilon_g^2}$

4/a)  $c = 0,1 \text{ mol l}^{-1} \Rightarrow \epsilon_g \approx 1,26\%$

$c = 6,3 \cdot 10^{-3} \text{ mol l}^{-1} \Rightarrow$

$\log c = -2,2 \Rightarrow \epsilon_g = 5\%$  (graphique)

$6,3 \cdot 10^{-3} < c < 0,1 \Rightarrow 1,26\% < \epsilon_g < 5\%$ . La

base est faiblement ionisée

$$b) Z_B^2 = \frac{K_e}{C \cdot K_a} \Rightarrow 2 \log Z_B = \log \frac{K_e}{C \cdot K_a}$$

$$2 \log Z_B = \log K_e - \log K_a - \log C$$

$$2 \log Z_B = p_{K_a} - p_{K_e} - \log C$$

$$\log Z_B = \frac{1}{2} (p_{K_a} - p_{K_e}) + \frac{1}{2} (-\log C)$$

La courbe  $\log Z_B = f(-\log C)$  est une droite linéaire d'équation

$$\log Z_B = B + A(-\log C)$$

$$\log Z_B = \frac{1}{2} (p_{K_a} - p_{K_e}) + \frac{1}{2} (-\log C)$$

par identification

$$B = \frac{1}{2} (p_{K_a} - p_{K_e}) \text{ donc}$$

$$p_{K_a} = 2B + p_{K_e} \text{ avec } B = -2,4$$

$$p_{K_a} = 9,20$$

b) On constate que lorsque  $C$  diminue  $-\log C \uparrow$  et  $\log Z_B$  augmente donc une dilution favorise l'ionisation d'une base faible

## Physique

### Ex n° 2

#### Première partie

1°) à  $t=0$ ,  $u(t=0) = 0(V)$   
donc la courbe (a)  $\rightarrow u(t)$

$$2-a) I_m = \frac{U_m R}{R} = \frac{2}{100} = 2 \cdot 10^{-2} A$$

$$b) Z = \frac{U_m}{I_m} = 300 \Omega$$

$$3-a) \Delta\varphi = 2\pi - \frac{\Delta t}{T} = \frac{\pi}{3} \text{ (rad)}$$

b)  $\Delta\varphi = \varphi_u - \varphi_i > 0$ , le circuit est inductif

$$c) i(t) = 2 \cdot 10^{-2} \sin(3140t - \pi/3)$$

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = 3140 \text{ rads}^{-1}$$

4-a)

Le vecteur de Fresnel associé à  $r$  est de même direction et sens que le vecteur  $\vec{OA}$  associé à  $R$ .  
de sorte que triangle  $(OAA')$  soit rectangle en  $A'$  car le vecteur associé à  $L \frac{di}{dt}$  est  $\perp$  à  $\vec{OA}$  et  $\vec{AA}'$

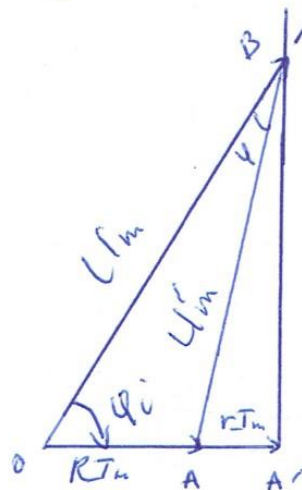
$$\text{donc } \|\vec{AA}'\| = 1 \text{ Volt}$$

$$\|\vec{AA}'\| = r I_m \Rightarrow r = \frac{\|\vec{AA}'\|}{I_m} = 50 \Omega$$

$$b) U_m' = \|\vec{AB}\| = 5,3 V$$

$$\sin(\pi/6 - \varphi) = \frac{AA'}{AB} = 0,192$$

$$\text{donc } \frac{\pi}{6} - \varphi = 11^\circ \Rightarrow \varphi = 19^\circ \approx \pi/10$$

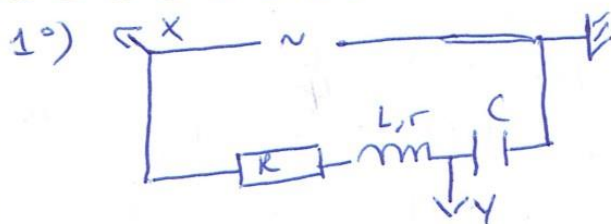


$$u(t) = u_R(t) + u_{B, C, L}(t)$$

$$\vec{OB} = \vec{OA} + \vec{AB}$$

$$\text{donc } U_m' = \|\vec{AB}\|$$

#### Deuxième partie



2-a) (c)  $\rightarrow u(t)$  car à  $t=0$   
 $u(t=0) = 0$  par élimination  
(d)  $\rightarrow u_C(t)$

$$b) |\Delta\varphi| = \varphi_{u_C} - \varphi_u = 2\pi \times \frac{T/4}{T} = \pi/2$$

donc  $\varphi_{u_C} - \varphi_u = -\pi/2$  rad  
car  $u_C$  oscille en retard ( $u(t)$ )

$$c) u_C = \frac{1}{C} \int i dt \Rightarrow \varphi_{u_C} = \varphi_i - \pi/2$$

$$\text{donc } (\varphi_i - \pi/2) - \varphi_u = -\pi/2$$

$$\varphi_i - \varphi_u = 0$$



$u(t)$  et  $i(t)$  oscillent en phase : C'est la résonance d'intensité

3°/a)  $N_2 = \frac{1}{T_2} \Rightarrow N_2 = 250 \text{ Hz}$

b)  $Z = R+r = \frac{U_m}{I_0} \Rightarrow I_0 = \frac{U_m}{R+r}$

$I_0 = 4 \cdot 10^{-2} \text{ A}$

c)  $U_{mc} = \frac{I_0}{C \cdot \omega_0} \Rightarrow C = \frac{I_0}{2\pi N_2 \cdot U_{mc}}$

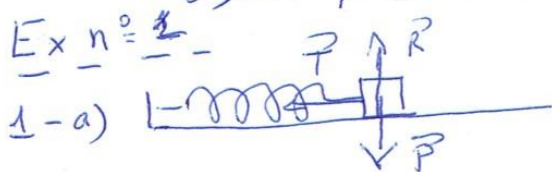
$C = \frac{4 \cdot 10^{-2}}{6,28 \times 250 \times 8} = 3,18 \cdot 10^{-6} \text{ F}$

$LC\omega_0^2 = 1 \Rightarrow L = \frac{1}{C\omega_0^2}$

$L = 0,127 \approx 0,13 \text{ H}$

4°)  $N_2 = N_0$  et  $U_{mc} > U_m$  donc le circuit est en état de surtension

5°) Voir page (4/4)



RFD:  $\vec{P} + \vec{R} + \vec{T} = m\vec{a}$

Proj/n/n  $T = ma$

$-kx = m \frac{d^2x}{dt^2} \Rightarrow \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{k}{m}x = 0$

b)  $\frac{d^2x}{dt^2} = -\omega_0^2 x$  donc

$-\omega_0^2 x + \frac{k}{m}x = 0$

$x[-\omega_0^2 + \frac{k}{m}] = 0 \Rightarrow \omega_0^2 = k/m$

c)  $v(t) = \frac{dx}{dt} = \omega_0 x_m \cos(\omega_0 t + \varphi_u)$

$v(t) = v_m \sin(\omega_0 t + \varphi_v)$

$v_m = \omega_0 x_m ; \varphi_v = \varphi_u + \pi/2$

9°/ a)  $\Delta\varphi = \varphi_2 - \varphi_1 = \pi/2$

Car lorsque la courbe (2) atteint son max, la courbe (1) s'annule

b)  $\varphi_2 = \varphi_1 + \pi/2$  (2)  $\rightarrow v(t)$

$\varphi_v = \varphi_u + \pi/2$

et la courbe (1)  $\rightarrow x(t)$

c)  $x_m = 5 \text{ cm} ; v_m = 0,5 \text{ m s}^{-1}$   
 $x^2 + \frac{v^2}{\omega_0^2} = x_m^2 ; x=0 ; v_0 = -x_m$

Calcul de  $\varphi_u$

a)  $t=0 ; x(t=0) = 0$  et  $v(t=0) = -x_m$

$0 = x_m \sin \varphi_u \Rightarrow \sin \varphi_u = 0$

donc  $\varphi_u = \pi$  car la courbe  $x(t)$  est décroissante à  $t=0$

d)  $v_m = \omega_0 x_m$  donc

$\omega_0 = \frac{v_m}{x_m} = 10 \text{ rad s}^{-1}$

d'où  $T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} = 0,628 \text{ (s)}$

soit  $628 \text{ ms}$

3°/ a)  $E_m = E_p + \frac{1}{2} m v^2$

$E_p = \frac{1}{2} k x_m^2 - \frac{1}{2} m v^2$

b) La courbe  $E_p = f(v^2)$  est une droite d'équation

$E_p = b - a v^2$

donc  $a = \frac{1}{2} m \Rightarrow m = 2a$

$a = 0,1 \text{ (SI)} \Rightarrow m = 0,2 \text{ kg}$

c)  $\omega_0^2 = k/m \Rightarrow k = m\omega_0^2$

$k = 20 \text{ N m}^{-1}$  ou  $k = 2b/x_m^2$

4°/ a)  $\vec{P} + \vec{R} + \vec{T} + \vec{B} = m\vec{a}$

Proj/n/n  $-kx - h v = m a$

$m \frac{d^2x}{dt^2} + h \frac{dx}{dt} + kx = 0$

b)  $E_m(t=0) = \frac{1}{2} m v_m^2 = 2,5 \cdot 10^{-2} \text{ J}$

$E_m(t = \frac{3\pi}{4}) = \frac{1}{2} k x_m^2 = 9 \cdot 10^{-3} \text{ J}$

$|\Delta E_m| = 16 \cdot 10^{-3} \text{ J}$



$$5^{\circ) \underline{E} \times \underline{n} \hat{=} \underline{z}}$$

$$a) u(t) = U_m \sin(\omega_0 t)$$

Resonance d'intensité  $U_m = (R+r) I_m$

$$\underline{u(t) = (R+r) I_m (\sin(\omega_0 t))}$$

$$u_c(t) = \frac{I_m}{C \omega_0} \sin(\omega_0 t - \pi/2)$$

$$\text{car } u_c(t) = \frac{1}{C} \int i dt$$

donc

$$u_c(t) = -\frac{I_m}{C \omega_0} \cos(\omega_0 t)$$

$$\frac{u(t)}{(R+r)^2 I_m^2} = \sin^2(\omega_0 t) \quad (1)$$

$$\frac{u_c^2 c^2 \omega_0^2}{I_m^2} = \cos^2(\omega_0 t) \quad (2)$$

$$(1) + (2) \Rightarrow$$

$$\frac{u^2(t)}{(R+r)^2 I_m^2} + \frac{u_c^2 c^2 \omega_0^2}{I_m^2} = 1$$

$$U_{c,m} = \frac{I_m}{C \omega_0}$$

$$Q = \frac{1}{(R+r) C \omega_0}$$

$$R+r = \frac{1}{Q C \omega_0}$$

d'où

$$\frac{u^2(t)}{I_m^2} Q^2 c^2 \omega_0^2 + \frac{u_c^2 c^2 \omega_0^2}{I_m^2} = 1$$

$$\frac{c^2 \omega_0^4}{I_m^2} [u^2(t) Q^2 + u_c^2] = 1$$

$$Q^2 u^2(t) + u_c^2 = U_{c,m}^2$$

$$Q^2 u^2(t) + u_c^2 = 2u_c^2$$

$$u^2 c(t) = 2u_c^2 - Q^2 u^2(t)$$

$$b) E = \frac{1}{2} C u_c^2 + \frac{1}{2} L i^2$$

$$u(t) = (R+r) i \Rightarrow$$

$$i = \frac{u(t)}{R+r}$$

$$i^2(t) =$$

$$E = \frac{1}{2} C u_c^2 + \frac{1}{2} L \frac{u^2}{(R+r)^2}$$

$$E = \frac{1}{2} C [2u_c^2 - Q^2 u^2(t)] + \frac{1}{2} L \frac{u^2}{(R+r)^2}$$

$$E = C u_c^2 - \frac{1}{2} C Q^2 u^2(t) + \frac{1}{2} L \frac{u^2}{(R+r)^2}$$

$$E = C u_c^2 + \frac{1}{2} u^2 \left[ \frac{L}{(R+r)^2} - C Q^2 \right]$$

$$\frac{1}{L C} = \omega_0^2 \Rightarrow L = \frac{1}{C \omega_0^2}$$

$$\frac{1}{R+r} = Q C \omega_0$$

$$\frac{L}{(R+r)^2} = \frac{Q^2 c^2 \omega_0^2}{C \omega_0^2} = C Q^2$$

$$\frac{L}{(R+r)^2} - C Q^2 = 0$$

donc

$$E = C u_c^2 \text{ constante}$$