

| | | |
|-----------------------|--|-----------------------------|
| Lycée Kalaa sghira | Devoir de contrôle N°2 Sciences physiques | Année scolaire 2015/2016 |
| Prof : Amara Moncef | | Durée : 3 heures |
| Le 06/02/2016 | | |

Chimie (7 points)

Toutes les solutions sont préparées à 25°C ou le produit ionique de l'eau est $K_e = 10^{-14}$

Exercice N°1 (4 points)

On considère une solution aqueuse d'acide méthanoïque (HCOOH) de concentration molaire $C=10^{-1}\text{mol.L}^{-1}$. La mesure de son pH donne $\text{pH}=2,37$.

1°-a) Comparer $[\text{H}_3\text{O}^+]$ avec la concentration molaire C et conclure

b) Ecrire l'équation de la réaction d'acide méthanoïque avec l'eau.

2°/a- En négligeant les ions H_3O^+ provenant de l'eau, dresser le tableau d'avancement volumique de la réaction.

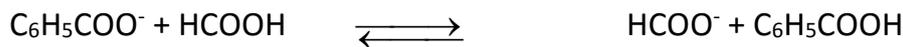
b- Etablir l'expression du taux d'avancement final τ_f de la réaction en fonction du pH et C.

c- En déduire que l'acide méthanoïque est faiblement dissocié.

3°/a- Etablir l'expression de la constante d'acidité K_{a1} du couple qui correspond à l'acide méthanoïque en fonction de C et τ_f .

b- Calculer la valeur de K_{a1} et en déduire que $\text{p}K_{a1}=3,74$.

4°/ L'acide méthanoïque réagit avec l'ion benzoate $\text{C}_6\text{H}_5\text{COO}^-$ selon la réaction d'équation :



La constante d'équilibre relative à cette réaction est $K=2,51$.

a-Exprimer la constante d'équilibre K en fonction de K_{a1} et K_{a2} avec K_{a2} la constante d'acidité relative à l'acide benzoïque $\text{C}_6\text{H}_5\text{COOH}$.

b- Calculer $\text{p}K_{a2}$.

Exercice N°2 (3 points)

On dispose de deux solutions aqueuses de deux bases B_1 et B_2 de même concentration molaire

$C= 0,1\text{mol.L}^{-1}$ et de pH respectifs $\text{pH}_1=13$ et $\text{pH}_2=11,1$.

1°/ Calculer le taux d'avancement final τ_f de chaque base.

2°/ Montrer que B_1 est une base forte et que B_2 est une base faiblement ionisée.

3°/ Montrer que la constante d'acidités K_a du couple

$B_2\text{H}^+/B_2$ s'écrit sous la forme $k_a = \frac{ke}{C \cdot \tau_f^2}$ ou K_e est le produit

ionique de l'eau pure.

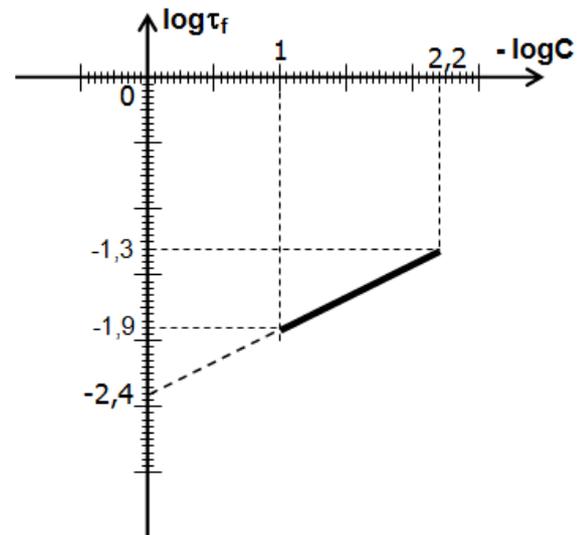
4°/ On prépare différentes solutions de la base B_2 dont les concentrations molaires sont inférieures à $0,1\text{mol.L}^{-1}$ et supérieures à $6,3 \cdot 10^{-3} \text{mol.L}^{-1}$. La détermination du taux

d'avancement final τ_f de chaque solution nous a permis de tracer la courbe de la figure ci-contre :

a) Justifier le choix de la concentration inférieures à $0,1\text{mol.L}^{-1}$ et supérieures à $6,3 \cdot 10^{-3} \text{mol.L}^{-1}$

b-Déterminer graphiquement le $\text{p}K_a$ du couple $B_2\text{H}^+ / B_2$

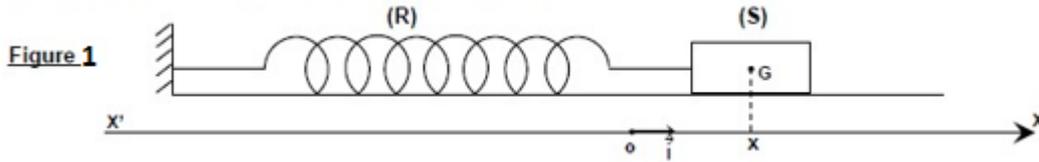
c) Montrer que la dilution favorise l'ionisation d'une base faible.



Physique (13 points)

Exercice N°1 (5,5 points)

Un solide (S) de masse m peut glisser, sans frottement, sur un plan horizontal. Le solide est lié à l'une des extrémités d'un ressort (R) à spires non jointives de masse négligeable et de raideur K . A l'origine des temps, on communique au solide (S) pris dans sa position d'équilibre une vitesse initiale $V_0 = -0,5 \text{ m.s}^{-1}$, il se met alors à osciller de part et d'autre de sa position d'équilibre O origine du repère (O, \vec{i}) comme l'indique la figure-1-



Au cours de son mouvement, le centre d'inertie G du solide est repéré par son abscisse $x(t)$

1-a) En appliquant la RFD, établir l'équation différentielle vérifiée par l'abscisse x du solide et en déduire la nature du mouvement du solide

b) Montrer que $x(t) = X_m \cdot \sin(\omega_0 \cdot t + \varphi_x)$ est solution de l'équation de l'équation différentielle si

$$\omega_0^2 = \frac{K}{m}$$

c) Déterminer l'expression de la vitesse instantanée du solide $v(t)$

2) Les chronogrammes de la figure-2- représentent les courbes de variation en fonction de temps de l'abscisse $x(t)$ et de la vitesse $v(t)$ du solide

a) Déterminer graphiquement le déphasage $\Delta\varphi = \varphi_2 - \varphi_1$ entre les deux courbes.

b) En déduire que la courbe (1) correspond à $x(t)$

c) Déterminer à partir du graphe
- L'amplitude de mouvement X_m
- L'amplitude de la vitesse V_m et justifier que $v_0 = -V_m$

- La phase initiale φ_x

d) En déduire la période propre T_0 du pendule

3) La courbe de la figure-3- représente les variations de l'énergie potentielle élastique du système en fonction du carré de sa vitesse $E_p = f(v^2)$

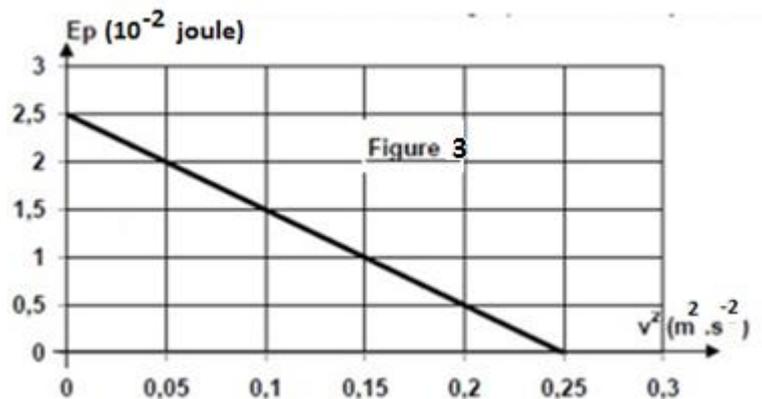
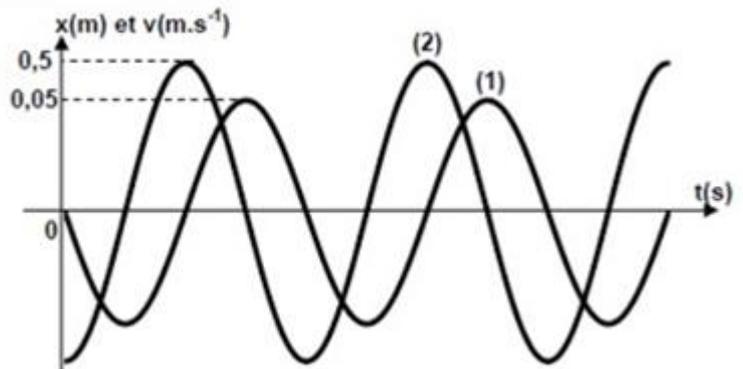
a) En admettant que le système (S,R) est conservatif d'énergie mécanique totale

$E_m = \frac{1}{2} K \cdot X_m^2$, établir l'expression de l'énergie potentielle en fonction de m , k , v et X_m

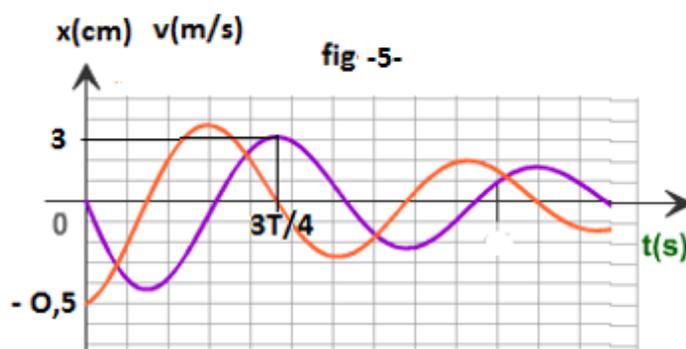
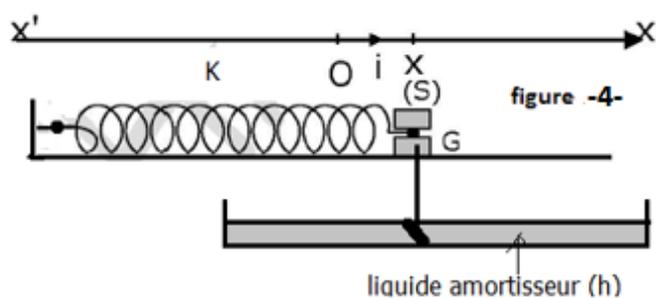
b) Déterminer à partir de la figure-3- la masse m du solide

c) En déduire la raideur K du ressort

Figure 2



4) En réalité le solide est soumis à une force de frottement de type visqueux $\vec{f} = -h.\vec{v}$ ou \vec{v} est son vecteur vitesse instantané et h est le coefficient de frottement visqueux comme l'indique la figure-4- .



a) Donner l'équation différentielle des oscillations amortis obtenues.

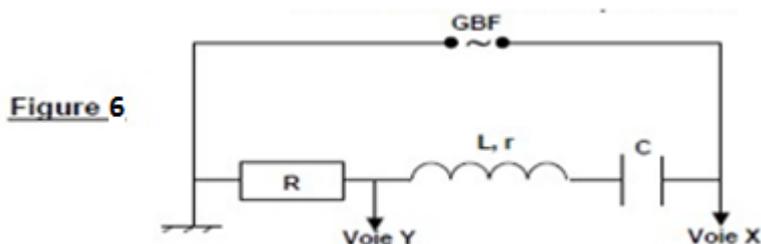
b) En se servant de la figure-5- représentant les variations temporelles de l'abscisse $x(t)$ et de la vitesse $v(t)$, Calculer les pertes d'énergie mécanique entre l'origine des temps $t_0 = 0(s)$ et la date $t_1 = 3T/4$

Exercice N°2 (7,5 points)

On associe en série un condensateur de capacité C , une bobine d'inductance L et résistance r et un résistor de résistance $R = 100 \Omega$. L'ensemble est alimenté par un générateur basse fréquence (GBF) délivrant à ses bornes une tension sinusoïdale

$u(t) = U_m \cdot \sin(2\pi \cdot N \cdot t)$ d'amplitude $U_m = 6$ volts

et de fréquence N réglable. Un oscilloscope bicourbe est connecté au circuit comme l'indique la figure-6-



Première partie : Pour une fréquence N_1 du GBF, on obtient les oscillogrammes (a) et (b) suivants de la figure-7- ou les réglages de l'oscilloscope sont

- base de temps : $0,5 \text{ ms/div}$
- sensibilité verticale sur la voie Y : 1 volt/div
- sensibilité verticale sur la voie X : 2 volt/div

1) Montrer que la courbe (a) correspond à $u(t)$

2-a) Calculer l'amplitude I_m de l'intensité de courant traversant le circuit.

b) Calculer l'impédance Z du circuit

3-a) Déterminer graphiquement le déphasage

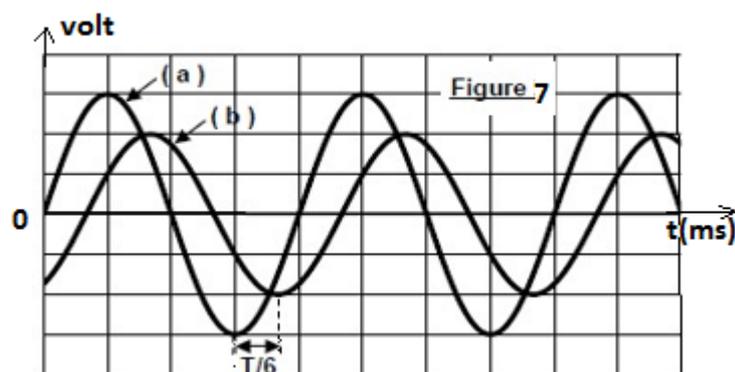
$\Delta\varphi = \varphi_u - \varphi_i$ entre la tension excitatrice et le courant.

b) En déduire le caractère inductif ou capacitif

c) Donner l'expression de $i(t)$

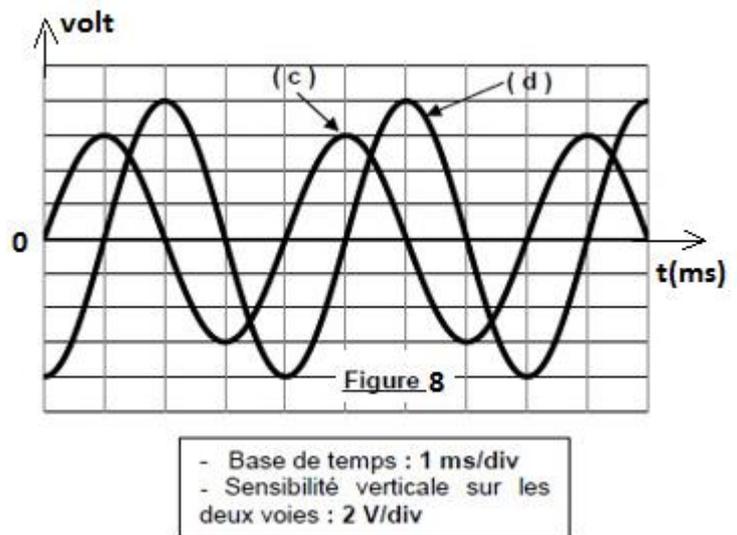
4) A partir du diagramme de Fresnel incomplet de la feuille annexe

a) Trouver la résistance r de la bobine



b) L'amplitude de la tension aux bornes de l'ensemble (Bobine, condensateur) U'_m et sa phase initiale φ

Deuxième partie : Pour étudier la réponse de l'oscillateur RLC à une fréquence N_2 du GBF, on modifie le branchement à l'oscilloscope afin de visualiser la tension $u(t)$ sur la voie X et la tension $u_c(t)$ au bornes du condensateur sur la voie Y schématisés par les oscillogrammes (c) et (d) de la figure-8- ci-contre



1) Représenter le schéma du circuit et les branchements à l'oscilloscope

2-a) Identifier les oscillogrammes (c) et (d)

b) Calculer le déphasage $\Delta\varphi' = \varphi_{u_c} - \varphi_u$

c) Montrer que le circuit est en état de résonance d'intensité

3) Calculer :

a) La fréquence N_2

b) L'amplitude de courant I_0

c) La capacité du condensateur C et l'inductance L de la bobine

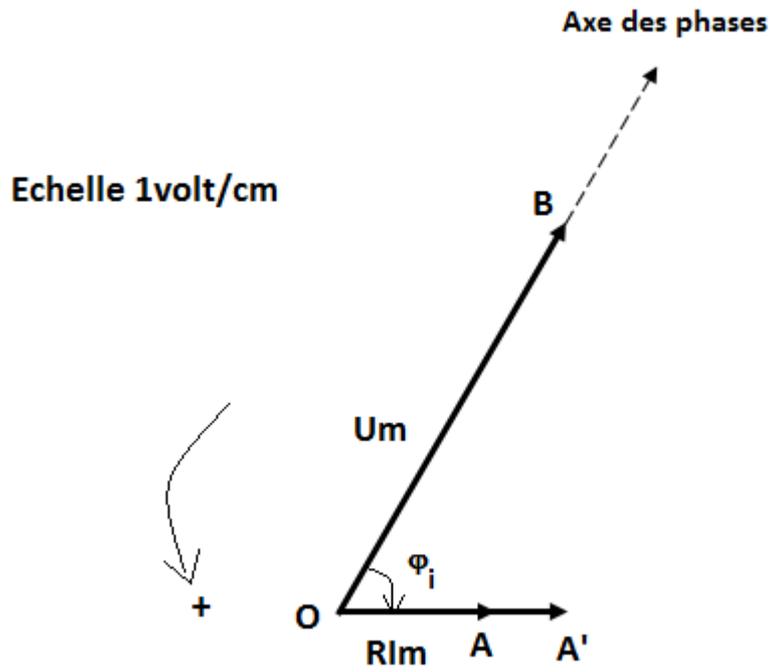
4) Le circuit est-il en état de surtension ? Justifier

5) Question bonus (+2 points)

a) Montrer que $u(t)$ et $u_c(t)$ vérifient à chaque instant la relation : $u_c(t)^2 = 2U_c^2 - Q^2u(t)^2$ ou U_c est la tension efficace au bornes du condensateur et Q est le facteur de surtension.

b) Etablir l'expression de l'énergie totale de l'oscillateur en fonction de $u(t)$ et $u_c(t)$ et montrer qu'elle se conserve.

Feuille Annexe

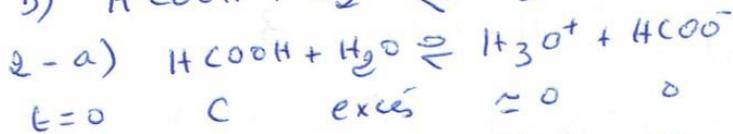
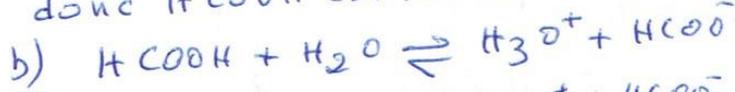


Chimie

Ex n°1:

1-a) $[H_3O^+] = 10^{-pH}$

$[H_3O^+] = 4,26 \cdot 10^{-3} \text{ mol l}^{-1} < c$
 donc $HCOOH$ est un acide faible



b) $\epsilon_f = \frac{y_f}{y_{max}}$ ou $y_f = [H_3O^+] = 10^{-pH}$

si la réaction était totale
 $[HCOOH]_f = 0 \Rightarrow c - y_m = 0 \Rightarrow y_m = c$

donc $\epsilon_f = \frac{10^{-pH}}{c}$

c) $\epsilon_f = 4,26 \cdot 10^{-2}$ soit $4,26\% < 5\%$
 donc $HCOOH$ est faiblement ionisé

3/a) $K_a = \frac{[H_3O^+][HCOO^-]}{[HCOOH]}$

$[H_3O^+] \approx [HCOO^-] = y_f = c \cdot \epsilon_f$

$[HCOOH] \approx c$

donc $K_a = c \cdot \epsilon_f^2$

b) $K_a = 1,18 \cdot 10^{-4} \Rightarrow pK_a = 3,74$

4/ $K = \frac{[HCOO^-][C_6H_5COOH]}{[HCOOH][C_6H_5COO^-]}$

$\frac{K_{a1}}{[H_3O^+]} = \frac{[HCOO^-]}{[HCOOH]}$

$K_{a2} = \frac{[H_3O^+][C_6H_5COO^-]}{[C_6H_5COOH]}$ donc

$\frac{[C_6H_5COOH]}{[C_6H_5COO^-]} = \frac{[H_3O^+]}{K_{a2}}$

alors $K = \frac{K_{a1}}{K_{a2}}$

b) $K_{a2} = \frac{K_{a1}}{K} \Rightarrow$

$pK_{a2} = pK_{a1} + \log K$

$pK_{a2} \approx 4,14$

Ex n°2

1°) $\epsilon_f(\text{Base}) = \frac{[OH^-]}{c}$

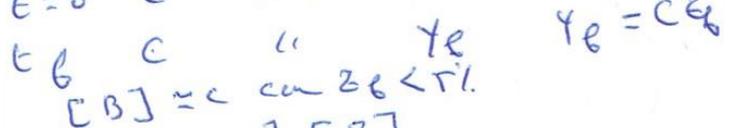
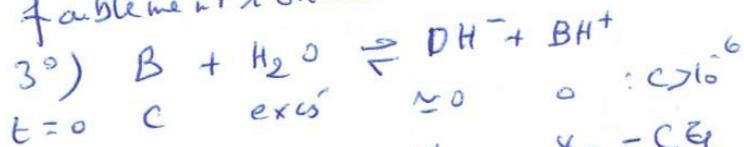
$[OH^-] = \frac{K_e}{[H_3O^+]} = 10^{pH-14}$

$\epsilon_f(\text{Base}) = \frac{10^{pH-14}}{c}$

| | | |
|--------------|----------------|----------------|
| Base | B ₁ | B ₂ |
| ϵ_f | 100% | 1,26% |

2°) $\epsilon_{f1} = 1 \Rightarrow [OH^-] = c$ alors
 B₁ est une base forte

$\epsilon_{f2} < 5\%$. B₂ est une base
 faiblement ionisée



$K_a = \frac{[H_3O^+][B]}{[BH^+]} \Rightarrow$

$K_a = \frac{[H_3O^+] c}{[OH^-]}$

$K_a = \frac{c \cdot [H_3O^+][OH^-]}{[OH^-]^2}$

$K_a = \frac{c \cdot K_e}{c^2 \epsilon_f^2} = \frac{K_e}{c \cdot \epsilon_f^2}$

4/a) $c = 0,1 \text{ mol l}^{-1} \Rightarrow \epsilon_f \approx 1,26\%$

$c = 6,3 \cdot 10^{-3} \text{ mol l}^{-1} \Rightarrow$

$\log c = -2,2 \Rightarrow \epsilon_f = 5\%$ (graphique)

$6,3 \cdot 10^{-3} < c < 0,1 \Rightarrow 1,26\% \leq \epsilon_f \leq 5\%$. La
 base est faiblement ionisée

$$b) Z_{\phi}^2 = \frac{K_e}{C \cdot K_a} \Rightarrow 2 \log Z_{\phi} = \log \frac{K_e}{C \cdot K_a}$$

$$2 \log Z_{\phi} = \log K_e - \log K_a - \log C$$

$$2 \log Z_{\phi} = pK_a - pK_e - \log C$$

$$\log Z_{\phi} = \frac{1}{2} (pK_a - pK_e) + \frac{1}{2} (-\log C)$$

La courbe $\log Z_{\phi} = f(-\log C)$ est une droite linéaire d'équation

$$\log Z_{\phi} = B + A(-\log C)$$

$$\log Z_{\phi} = \frac{1}{2} (pK_a - pK_e) + \frac{1}{2} (-\log C)$$

par identification

$$B = \frac{1}{2} (pK_a - pK_e) \text{ donc}$$

$$pK_a = 2B + pK_e \text{ avec } B = -2,4$$

$$pK_a = 9,20$$

b) on constate que lorsque C diminue $-\log C \uparrow$ et $\log Z_{\phi}$ augmente donc une dilution favorise l'ionisation d'une base faible

Physique

Ex n° 2

Première partie

1°) à $t=0$, $u(t=0) = 0(V)$
donc la courbe (a) $\rightarrow u(t)$

$$2-a) I_m = \frac{U_m R}{R} = \frac{2}{100} = 2 \cdot 10^{-2} A$$

$$b) Z = \frac{U_m}{I_m} = 300 \Omega$$

$$3-a) \Delta \varphi = 2\pi - \frac{\Delta t}{T} = \frac{\pi}{3} \text{ (rad)}$$

b) $\Delta \varphi = \varphi_u - \varphi_i > 0$, le circuit est inductif

$$c) i(t) = 2 \cdot 10^{-2} \sin(3140t - \pi/3)$$

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = 3140 \text{ rads}^{-1}$$

4-a)

Le vecteur de Fresnel associé à r est de même direction et sens que le vecteur \vec{OA} associé à R .
de sorte que triangle (OAA') soit rectangle en A' car le vecteur associé à $L \frac{di}{dt}$ est \perp à \vec{OA}' et \vec{AA}'

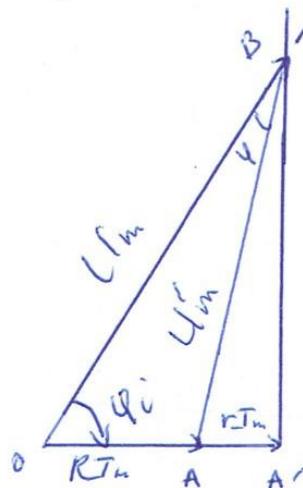
$$\text{donc } \|\vec{AA}'\| = 1 \text{ Volt}$$

$$\|\vec{AA}'\| = r I_m \Rightarrow r = \frac{\|\vec{AA}'\|}{I_m} = 50 \Omega$$

$$b) U_m' = \|\vec{AB}\| = 5,3 V$$

$$\sin(\pi/6 - \varphi) = \frac{AA'}{AB} = 0,132$$

$$\text{donc } \frac{\pi}{6} - \varphi = 11^\circ \Rightarrow \varphi = 19^\circ \approx \pi/10$$

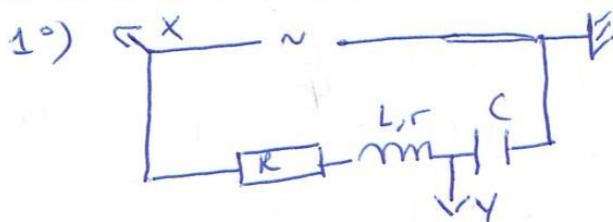


$$u(t) = u_R(t) + u_{B, C, L}(t)$$

$$\vec{OB} = \vec{OA} + \vec{AB}$$

$$\text{donc } U_m' = \|\vec{AB}\|$$

Deuxième partie



2-a) (c) $\rightarrow u(t)$ car à $t=0$
 $u(t=0) = 0$ par élimination
(d) $\rightarrow u_C(t)$

$$b) |\Delta \varphi| = \varphi_{u_C} - \varphi_u = 2\pi \times \frac{T/4}{T} = \pi/2$$

donc $\varphi_{u_C} - \varphi_u = -\pi/2$ rad
car u_C oscille en retard ($u(t)$)

$$c) u_C = \frac{1}{C} \int i dt \Rightarrow \varphi_{u_C} = \varphi_i - \pi/2$$

$$\text{donc } (\varphi_i - \pi/2) - \varphi_u = -\pi/2$$

$$\varphi_i - \varphi_u = 0$$

$u(t)$ et $i(t)$ oscillent en phase : C'est la résonance d'intensité

3°/a) $N_2 = \frac{1}{T_2} \Rightarrow N_2 = 250 \text{ Hz}$

b) $Z = R + r = \frac{U_m}{I_0} \Rightarrow I_0 = \frac{U_m}{R+r}$

$I_0 = 4 \cdot 10^{-2} \text{ A}$

c) $U_{mc} = \frac{I_0}{C \cdot \omega_0} \Rightarrow C = \frac{I_0}{2\pi N_2 \cdot U_{mc}}$

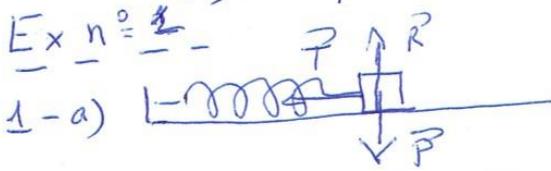
$C = \frac{4 \cdot 10^{-2}}{6,28 \times 250 \times 8} = 3,18 \cdot 10^{-6} \text{ F}$

$LC\omega_0^2 = 1 \Rightarrow L = \frac{1}{C\omega_0^2}$

$L = 0,127 \approx 0,13 \text{ H}$

4°) $N_2 = N_0$ et $U_{mc} > U_m$ donc le circuit est en état de surtension

5°) Voir page (4/4)



RFD: $\vec{P} + \vec{R} + \vec{T} = m\vec{a}$

Proj/n/n $T = ma$

$-kx = m \frac{d^2x}{dt^2} \Rightarrow \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{k}{m}x = 0$

b) $\frac{d^2x}{dt^2} = -\omega_0^2 x$ donc

$-\omega_0^2 x + \frac{k}{m}x = 0$

$x[-\omega_0^2 + \frac{k}{m}] = 0 \Rightarrow \omega_0^2 = k/m$

c) $v(t) = \frac{dx}{dt} = \omega_0 x_m \cos(\omega_0 t + \varphi_u)$

$v(t) = v_m \sin(\omega_0 t + \varphi_v)$

$v_m = \omega_0 x_m ; \varphi_v = \varphi_u + \pi/2$

9°/ a) $\Delta\varphi = \varphi_2 - \varphi_1 = \pi/2$

Car lorsque la courbe (2) atteint son max, la courbe (1) s'annule

b) $\varphi_2 = \varphi_1 + \pi/2$ } (2) $\rightarrow v(t)$
 $\varphi_v = \varphi_u + \pi/2$
 et la courbe (1) $\rightarrow x(t)$

c) $x_m = 5 \text{ cm} ; v_m = 0,5 \text{ m s}^{-1}$
 $x^2 + \frac{v^2}{\omega_0^2} = x_m^2 ; x=0 ; v_0 = -x_m$
 Calcul de φ_u

a) $t=0 ; x(t=0) = 0$ et $v(t=0) = 0$

$0 = x_m \sin \varphi_u \Rightarrow \sin \varphi_u = 0$

donc $\varphi_u = \pi$ car la courbe $x(t)$ est décroissante à $t=0$

d) $v_m = \omega_0 x_m$ donc

$\omega_0 = \frac{v_m}{x_m} = 10 \text{ rad s}^{-1}$

d'où $T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} = 0,628 \text{ (s)}$

soit 628 ms

3°/ a) $E_m = E_p + \frac{1}{2} m v^2$

$E_p = \frac{1}{2} k x_m^2 - \frac{1}{2} m v^2$

b) La courbe $E_p = f(v^2)$ est une droite d'équation

$E_p = b + a v^2$

donc $a = \frac{1}{2} m \Rightarrow m = 2a$

$a = 0,1 \text{ (SI)} \Rightarrow m = 0,2 \text{ kg}$

c) $\omega_0^2 = k/m \Rightarrow k = m\omega_0^2$

$k = 20 \text{ N m}^{-1}$ ou $k = 2b/x_m^2$

4°/ a) $\vec{P} + \vec{R} + \vec{T} + \vec{B} = m\vec{a}$

Proj/n/n $-kx - h v = m a$

$m \frac{d^2x}{dt^2} + h \frac{dx}{dt} + kx = 0$

b) $E_m(t=0) = \frac{1}{2} m v_m^2 = 2,5 \cdot 10^{-2} \text{ J}$

$E_m(t = \frac{3\pi}{4}) = \frac{1}{2} k x_m^2 = 9 \cdot 10^{-3} \text{ J}$

$|\Delta E_m| = 16 \cdot 10^{-3} \text{ J}$

$$5^{\circ) \underline{E} \times \underline{n} \hat{=} \underline{z}}$$

$$a) u(t) = U_m \sin(\omega_0 t)$$

Resonance d'intensité $U_m = (R+r) I_m$

$$\underline{u(t) = (R+r) I_m (\sin(\omega_0 t))}$$

$$u_c(t) = \frac{I_m}{C \omega_0} \sin(\omega_0 t - \pi/2)$$

$$\text{car } u_c(t) = \frac{1}{C} \int i dt$$

donc

$$u_c(t) = -\frac{I_m}{C \omega_0} \cos(\omega_0 t)$$

$$\frac{u(t)}{(R+r)^2 I_m^2} = \sin^2(\omega_0 t) \quad (1)$$

$$\frac{u_c^2 c^2 \omega_0^2}{I_m^2} = \cos^2(\omega_0 t) \quad (2)$$

$$(1) + (2) \Rightarrow$$

$$\frac{u^2(t)}{(R+r)^2 I_m^2} + \frac{u_c^2 c^2 \omega_0^2}{I_m^2} = 1$$

$$U_{c,m} = \frac{I_m}{C \omega_0}$$

$$Q = \frac{1}{(R+r) C \omega_0}$$

$$R+r = \frac{1}{Q C \omega_0}$$

d'où

$$\frac{u^2(t)}{I_m^2} Q^2 c^2 \omega_0^2 + \frac{u_c^2 c^2 \omega_0^2}{I_m^2} = 1$$

$$\frac{c^2 \omega_0^4}{I_m^2} [u^2(t) Q^2 + u_c^2] = 1$$

$$Q^2 u^2(t) + u_c^2 = U_{c,m}^2$$

$$Q^2 u^2(t) + u_c^2 = 2u_c^2$$

$$u^2 c(t) = 2u_c^2 - Q^2 u^2(t)$$

$$b) E = \frac{1}{2} C u_c^2 + \frac{1}{2} L i^2$$

$$u(t) = (R+r) i \Rightarrow$$

$$i = \frac{u(t)}{R+r}$$

$$i^2(t) =$$

$$E = \frac{1}{2} C u_c^2 + \frac{1}{2} L \frac{u^2}{(R+r)^2}$$

$$E = \frac{1}{2} C [2u_c^2 - Q^2 u^2(t)] + \frac{1}{2} L \frac{u^2}{(R+r)^2}$$

$$E = C u_c^2 - \frac{1}{2} C Q^2 u^2(t) + \frac{1}{2} L \frac{u^2}{(R+r)^2}$$

$$E = C u_c^2 + \frac{1}{2} u^2 \left[\frac{L}{(R+r)^2} - C Q^2 \right]$$

$$\frac{1}{L C} = \omega_0^2 \Rightarrow L = \frac{1}{C \omega_0^2}$$

$$\frac{1}{R+r} = Q C \omega_0$$

$$\frac{L}{(R+r)^2} = \frac{Q^2 c^2 \omega_0^2}{C \omega_0^2} = C Q^2$$

$$\frac{L}{(R+r)^2} - C Q^2 = 0$$

donc

$$E = C u_c^2 \text{ constante}$$